

COGNOME

--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--

NOME

--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--

MATRICOLA

--	--	--	--	--	--

ESAME di ALGEBRA LINEARE

Milano, 13 settembre 2006

**Esercizio 1**

Sia  $f(x, y) = \sqrt{\sqrt{\frac{x}{y}} - \sqrt{\frac{y}{x}}} + \log(e^{2/(x+y)} + e^{1/(x+y)}y^3 + y^6)$ .

- (i) si determini e si rappresenti graficamente il campo di esistenza di  $f$ ;
- (ii) si dica se  $\mathcal{D}$  è un insieme aperto, chiuso, o né aperto né chiuso;
- (iii) si calcolino le derivate parziali di  $f$  in un punto interno al campo di esistenza.

**Esercizio 2**

Siano  $T : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^4$  e  $S : \mathbb{R}^4 \rightarrow \mathbb{R}^2$  le due trasformazioni lineari definite da

$$T(x_1, x_2, x_3)^T = (x_1 - x_3, -x_2 + x_3, -x_1 + x_2, x_1 - x_3)^T \quad e \quad S(y_1, y_2, y_3, y_4)^T = (y_1 + y_3, y_2 + y_4)^T$$

e sia inoltre  $F = S \circ T$ .

- (i) Si calcoli  $F(x_1, x_2, x_3)^T$ .
- (ii) Si determinino una base di  $\ker F$  e  $\text{Im} F$ .
- (iii) È vero che  $\ker T \subseteq \ker F$ ?

**Esercizio 3**

Siano

$$v^1 = (k, 1, 1)^T, \quad v^2 = (0, k - 1, 0)^T, \quad v^3 = (1, 1, k)^T$$

e sia  $S_k = \{x \in \mathbb{R}^3 : \langle v^i, x \rangle = 0, i = 1, 2, 3\}$ . Si determinino i valori di  $k \in \mathbb{R}$  per cui:

- (i)  $S_k \neq \emptyset$ .
- (ii)  $S_k \neq \{(0, 0, 0)^T\}$ ; in tal caso si calcoli esattamente  $S_k$ .

**Esercizio 4**

Si studi, al variare del parametro  $\alpha \in \mathbb{R}$ , la diagonalizzabilità della matrice  $A_\alpha = \begin{pmatrix} \alpha & 0 & -\alpha \\ \alpha - 1 & \alpha^2 & \alpha - 1 \\ \alpha & 0 & -\alpha \end{pmatrix}$ .

**Esercizio 5**

Sia  $T$  la trasformazione lineare rappresentata dalla matrice  $U = \begin{pmatrix} -1/\sqrt{2} & 1/\sqrt{6} & -1/\sqrt{3} \\ 1/\sqrt{2} & 1/\sqrt{6} & -1/\sqrt{3} \\ 0 & \sqrt{2}/\sqrt{3} & 1/\sqrt{3} \end{pmatrix}$ .

- (i) Si dimostri che  $T$  è una trasformazione ortogonale.
- (ii) Si stabilisca se la trasformazione  $T$  è invertibile e, in caso affermativo, si calcoli la matrice che rappresenta la trasformazione  $T^{-1}$ .

**Esercizio 6**

Data la forma quadratica  $q : \mathbb{R}^4 \rightarrow \mathbb{R}$ , definita da

$$q(x_1, x_2, x_3, x_4) = 4x_1^2 - 6x_1x_2 + 2x_1x_3 - 4x_1x_4 + 3x_2^2 + 6x_2x_4 + 3x_3^2 + 2x_3x_4 + 4x_4^2,$$

si dica, motivando la risposta, se è garantita l'esistenza di almeno un vettore  $z \in \mathbb{R}^4$ , con  $z \neq 0$ , tale che  $q(z) = 0$ .